

Tutoriel 2g.03 Construction d'un mur de soutènement

Ref: CESAR-TUT(2g.03)-v2021.0.1-FR

1. INTRODUCTION

1.1. Objectifs du didacticiel

Pour l'analyse d'un mur de soutènement, il est important d'avoir un aperçu précis des conditions du site de construction. Chaque mur de soutènement doit être conçu pour supporter les pressions du massif de sol et les charges autres appliquées. Une conception classique considère le glissement, la capacité portante et le renversement. Généralement, une vérification globale du projet est réalisée en considérant l'ouvrage dans le site.

Avec CESAR 2D, on modélise facilement le mur poids et ses phases de construction. L'utilisation de blocs d'interfaces pour modéliser l'interaction sol-structure est présentée. L'ensemble aide à l'obtention de valeurs précises des efforts appliqués sur le mur.

1.2. Spécification du problème

Hypothèses générales

- Analyse en déformations planes,
- Analyse statique,
- Pas d'eau souterraine.

<u>Géométrie :</u>



Conditions aux limites :

Un substratum est identifié comme limite inférieure du modèle.

Aussi les conditions limites en déplacement sont :

- Déplacement horizontal, u, bloqué sur les faces verticales.
- Déplacement vertical, v, bloqué sur la base du modèle.

Les dimensions du modèle sont établies pour correspondre aux recommandations usuelles suivantes.





Figure 1 : Dimensions recommandées pour la modélisation d'un mur de soutènement



Figure 2 : Dimensions finales du modèle

Proprietes des materiaux :

	γ _h (kN/m³)	E (MPa)	ν	c' (kPa)	φ' (°)
Sable	19	50	0.3	0	36
Béton	25	35000	0.2	-	-



Processus de construction :

- Phase o : Champ de contraintes initiales
- Phase 1 : Excavation du sol pour fondation du mur.

|--|

- Phase 2 : Construction du mur en béton avec introduction de joints à l'interface sol-fondation (marqué en rouge dans la figure ci-dessous)



- Phase 3 : Remblai derrière le mur avec introduction de joints à l'interface avec le mur



 Phase 4 : Analyse de la stabilité globale, recherche du coefficient de sécurité en utilisation le processus de réduction c-phi

2. GÉOMÉTRIE ET MAILLAGE

2.1. Réglages généraux

- 1. Lancer CLEO₂D.
- 2. Régler les unités dans le menu **Préférences > Unités**.
- 3. Dans l'arborescence, sélectionner l'onglet Général/Longueur et régler l'unité sur m.
- 4. Dans l'arborescence, sélectionner l'onglet Mécanique/Force et régler l'unité sur kN.
- 5. Dans l'arborescence, sélectionner l'onglet **Mécanique /Déplacement** et régler l'unité sur **mm**.
- 6. Cliquer sur **Appliquer** et fermer.
- 7. Dans Plan de travail, régler l'affichage de la grille sur visible et à 1 m (dX = dY = 1m)

Utiliser "Sauver par défaut" pour définir ces réglages comme environnement par défaut des prochaines études.

2.2. Edition de la géométrie

Un nouveau projet commence dans l'onglet Géométrie.

Tracé de la géométrie :

Utiliser les outils **Points** \checkmark ou **Lignes** \checkmark et l'accroche à la grille, l'utilisateur pourra facilement compléter la géométrie, comme détaillée ci-dessous.



Figure 3: Edition de la géométrie

Blocs d'interface :

Notons ici que 2 blocs d'interface sont générés afin de distinguer leur comportement.

- 1. Sélectionner les segments de la partie inférieur du mur dans le massif de sable.
- 2. Activer *Bloc d'interface*
 - Sélectionner Bloc d'interface
 - Définir "Interface mur/sable" comme nom de bloc.
 - Appliquer.
- 3. Sélectionner les segments à l'interface entre le mur et le remblai.
- 4. Activer *Bloc d'interface* 💙
 - Définir "Interface mur/remblai" comme nom de bloc.
 - Appliquer.





Figure 4 : Géométrie finale

Définition des blocs :

Cette étape est facultative, mais simplifie la reconnaissance des différents éléments si plusieurs blocs ont été générés.



- 2. Faites un "clic droit" sur la zone correspondant du massif. Entrez **Sol** comme nom. *Appliquer*.
- 3. Répéter l'opération pour tous les blocs

L'utilisateur peut afficher les noms des blocs sur la géométrie. Activer l'option Nom du bloc sur la barre d'outils. Ceci peut aussi être paramétré dans les Préférences > Affichage de la géométrie. Cochez "Nom du bloc".

2.3. Maillage 2D

Définition de la densité :

On définit une densité de maillage importante dans les régions de forts gradients de déformations (par exemple sous la fondation du mur).

On utilise une densité progressive pour générer un maillage évolutif vers les contours limites du modèle.



- 1. Aller à l'onglet *MAILLAGE* sur pour commencer la définition des divisions sur les contours.
- Sélectionner les segments du mur. Cliquer sur *Découpage par distance* pour imposer une longueur pour la division de ces segments. Entrer 0,25 m dans la boite de dialogue. Cliquer sur *Appliquer*.



- 3. Sélectionner les contours externes du modèle. Cliquer sur ^d Découpage par distance Entrer
 2 m dans la boite de dialogue. Cliquer sur Appliquer.
- 4. Cliquer sur ^{n/p} *Découpage variable* pour diviser les segments avec une variation de longueurs. Cocher **Premier/dernier intervalle** pour définir la méthode. Entrer **0,25 m** comme **Premier intervalle** et **2 m** comme **Dernier intervalle**. Cliquer sur les segments horizontaux qui relient le mur aux limites extérieures.

La position du clic définit l'emplacement du découpage initial pour l'option *Découpage variable*.

Maillage surfacique :

- 1. Sélectionner les surfaces correspondant aux blocs *Mur*, *Sable* et *Remblai*.
- 2. Activer l'outil **Maillage surfacique**. Sélectionner **Quadratique** comme type d'interpolation. Choisir **Triangle** comme forme d'éléments.
- 3. Cliquer **Appliquer** pour générer le maillage.

CESAR-LCPC propose 3 niveaux de réglage pour la procédure de maillage surfacique, donnant à l'utilisateur la possibilité de générer un maillage plus ou moins dense. L'ajustement se fait dans Préférences d'étude > Préférences : linéaire = lâche, cubique = dense.



Figure 5 : Exemple de maillage



Figure 6 : Zoom sur le mur

3. DONNÉES DES CALCULS

3.1. Champs de contraintes initiales

Le processus de construction phasée requiert la définition d'un état de contraintes initiales avant d'appliquer des chargements. Dans ce projet, nous suivant la procédure de définition par contraintes géostatiques, nécessitant la définition du coefficient de poussée des terres Ko (cf. Manuel d'utilisation).

Définition du modèle :

Dans l'arborescence des modèles (à gauche de l'espace de travail) est affichée la liste des domaines de calcul.

- 1. Cliquer droit sur STATIQUE. Cliquer sur *Ajouter un modèle*. Une nouvelle boîte de dialogue est ouverte pour définir le modèle.
- 2. Entrer "Champ de contraintes initiales" comme Nom du modèle.
- 3. Sélectionner **MCNL** comme *Solveur*.
- 4. Cocher Déformations planes comme configuration du modèle, avec Phasage.
- 5. Cocher **Contraintes géostatiques** comme type d'initialisation. Cliquer sur **Définition des** contraintes géostatiques.
 - Cliquer sur *Insérer* pour définir une nouvelle couche.
 - Entrer les valeurs suivantes :

Hauteur (m)	Poids volumique (MN/m3)	Ko_x (-)	Ko_z (-)
0	0,019	0,5	0,5

- Cliquer sur Valider.
- 6. Cliquer sur *Valider*.

Définition du modèle	
Nom du modèle	Champs de contraintes initiales
Commentaire	
Domaine	STATIQUE
Solveur	MCNL
Description solveur	Résolution d'un problème de mécanique à comportement non linéaire. (phasage, interfaces, plasticité)
 Déformation plane Axisymétrique Contrainte plane 	
Description dimension 2D	Deformation plane: Géométrie 2D. Une dimension du problème est très grande en comparaison des deux autres. Le long de cette direction, les matériaux, forces et autres conditions aux limites sont constant ATTENTION : on considère un tranche d'1 n de profondeur penser à adapter les section
 Phasage Initialisation des paramètres Reprise 	
Description du type d' initialisation	Séquence de calculs enchainés. L'état de contraintes de la phase n-1 initialise l'état de contrainte de la phase n. Les champs dr déplacements sont cumulés ou réinitialisé (réglage dans « Paramètres du calcul »).
Numéro de la phase	1
 Contraintes géostatiques Autre champ de contraintes initiales 	
Type de contraintes initiales	La stratigraphie du sol est horizontale. Le poids volumique du sol et le coefficient de poussée latérale des terres Ko permettent d'établir les contraintes verticales et horizontales.
Définition des c	ontraintes géostatiques

L'arborescence est maintenant la suivante :



Définitions des propriétés des sols :

On définit dans un premier temps une bibliothèque de jeux de propriétés.

1.	Aller à l'onglet Propriétés .
2.	Activer Propriétés des blocs surfaciques .
3.	Donner un nom au jeu de propriétés ("Béton" par exemple).
	 Sous Paramètres élastiques, choisir "Elasticité linéaire isotrope" Renseigner les valeurs de ρ, E et ν.
4.	Cliquer sur 🕞 pour créer un autre jeu de propriétés.
	 Donner un nom au jeu de propriétés ("Sable" par exemple). Sous Paramètres élastiques, choisir "Elasticité linéaire isotrope" et renseigner les valeurs de ρ, E et ν.
	 Sous Paramètres de plasticité, choisir "Mohr-Coulomb sans écrouissage" et renseigner c, φ et ψ.
5.	Cliquer sur Valider et Fermer .

Nom du bloc	Loi élastique	Critère de plasticité	γ _h (kg/m³)	E (MPa)	ν	c' (MPa)	φ' (°)	ψ (°)
Béton	Linéaire isotrope	-	2500	35000	0,2	-	-	
Sable	Linéaire isotrope	Mohr-Coulomb	1900	50	0,3	0,005	36	0

Définition des propriétés d'interfaces :

Les propriétés d'interfaces peuvent être adhérentes, glissantes ou frottantes.

Cliquer sur 🌌 Propriétés des blocs d'interface.

- 2. Donner un nom au jeu de propriétés ("Frottement" par exemple).
 - Comme Type d'interface choisir "Joint",
 - Choisir "Frottement de Coulomb" et renseigner Ei, Rt, c, ϕ et ψ .
- 3. Cliquer sur Valider et Fermer.

Nom du bloc	Type d'interface	Ei (MPa)	Rt (MPa)	c (MPa)	φ (°)	ψ (°)
Frottement	Frottement de Coulomb	5000	1	0	24	0



1.

🗥 Recommandation pour les propriétés des blocs d'interface :

- La valeur du module d'Young, Ei, est 100 fois la valeur du moins raide des matériaux en contact.
- La limite de traction, Rt, est la valeur limite de la contrainte normale dans l'interface au-delà de laquelle il y a décollement entre les deux matériaux en contact. Pour s'affranchir de tout décollement, on indiquera donc une valeur élevée de Rt.

Affectation des propriétés :

Les jeux de données étant créés, nous les affectons maintenant aux blocs du modèle.

Cliquer sur l'outil Appliquer les propriétés. La grille de dialogue est actualisée.
 Cliquer sur Propriétés des blocs surfaciques.

 Sélectionner le jeu de propriétés "Sable".
 Sélectionner les blocs surfaciques du sol, du remblai ainsi que de la base du mur,
 Appliquer.

 Cliquer sur Propriétés des blocs d'interface.

 Sélectionner le jeu de propriétés "Frottement".
 Sélectionner le jeu de propriétés "Frottement".
 Sélectionner tous les blocs d'interface du modèle.
 Appliquer.

Blocs actifs/inactifs :

1. Sélectionner les blocs au-dessus du massif de sol initial.

Nom du matériau Frottement(5)

2. Cliquer sur Activer/désactiver les blocs.
 - Dans la grille, cocher "Inactif".

- Appliquer.

Les blocs sont maintenant affichés en couleur neutre (gris étant la couleur par défaut).



Figure 7: Etat du modèle quand les blocs sont inactivés



Conditions aux limites :

- 1. Activer l'onglet CONDITIONS LIMITES.
- 2. Sur la barre d'outils, activer impour bloquer les déplacements horizontaux et verticaux.
- 3. Appliquer.

Les blocages sont affectés automatiquement aux limites géométriques du modèle.



Figure 8: Affichage des conditions limites

🗣 Le nom par défaut du jeu de conditions limites, BCSet1, peut être édité en utilisant la touche [F2].

Chargement :

4.

Aucune charge n'est à définir à cette étape car on initialise l'état de contraintes dans le massif (pour rappel, contraintes géostatiques).

Paramètres du calcul :

- 1. Activer l'onglet *CALCULS*.
- 2. Cliquer sur **De Options**. Régler l'option de renumérotation sur "Aucune".
- Cliquer sur Paramètres du calcul. Dans la section Paramètres généraux, renseigner les valeurs suivantes :

 Processus itératif : 	
Nombre max d'incréments :	1
Nombre max d'itérations par incrément :	1000
Tolérance :	0,01
- Méthode et algorithme de résolution :	
Méthode de résolution :	1-Méthode des contraintes initiales
Type d'algorithme :	Pardiso
- Type de calcul :	Standard
Valider pour fermer.	

L'utilisateur peut aussi utiliser l'arborescence pour accéder à ces réglages : cliquer droit sur le nom du modèle. Dans la liste d'options affichée, sélectionner *Paramètres du calcul*.

Modèles		ą,	×
路 🖸 🖸 C			
✓			^
	Propriétés du modèle Activer le modèle		
~ D .	Supprimer le modèle Copie du modèle		
	Paramètres du calcul	6	

3.2. Phase #1, excavation pour la fondation du mur

Dans cette phase, on retire le sol où le mur va être construit.

Définition du modèle :

- 1. Cliquer droit sur STATIQUE. Cliquer sur *Ajouter un modèle*. Une nouvelle boîte de dialogue est ouverte pour définir le modèle.
 - Entrer "Phase #1" comme Nom du modèle.
 - Sélectionner **MCNL** comme *Solveur*.
 - Cocher **Déformations planes** comme configuration du modèle, avec **Phasage**. L'ordre de la phase est automatiquement défini à 2.
 - Cliquer sur Valider.



- 2. En utilisant l'action "glisser-déposer", on copie les jeux de propriétés du modèle **Initialisation des** contraintes sur ce modèle **Phase #1**.
 - Sélectionner "Properties" du modèle Initialisation des contraintes,
 - Placer le sur "Properties" du modèle Phase #1
 - Une boîte à outils s'affiche proposant plusieurs options :



- 3. En utilisant l'action "glisser-déposer", on copie les conditions limites du modèle **Initialisation des** contraintes sur ce modèle **Phase #1**.
 - Sélectionner "Blocages standards" du modèle Initialisation des contraintes,
 - Placer le sur "BCSet1" du modèle Phase #1
 - Une boîte à outils s'affiche proposant plusieurs options.
 Sélectionner *Partager*. Car les conditions aux limites ne varieront pas durant toutes les phases de calcul.

L'arborescence est maintenant la suivante :



Blocs actifs/inactifs :



Figure 9: Etat du modèle quand les blocs sont inactivés en phase #1

Conditions aux limites :

Pas de changement.

Chargement :

Activer l'onglet CHARGEMENTS.
 Activer Forces d'excavation. Voir le manuel d'utilisation pour la description de ce chargement.

 Activer,
 Renseigner la valeur de lambda à 1,
 Sélectionner Champ de contraintes initiales comme champs de contraintes d'origine.

3. Appliquer.

L'activation des forces d'excavation est matérialisée par un affichage en bas à gauche de l'espace de travail.



Figure 10: Affichage des forces d'excavation

Paramètres de calcul :

Pas de changement.



3.3. Phase #2, construction du mur

Dans cette phase, on active le mur. Son poids propre est appliqué.

Définition du modèle :

- 1. Cliquer droit sur STATIQUE. Cliquer sur *Ajouter un modèle*. Une nouvelle boîte de dialogue est ouverte pour définir le modèle.
 - Entrer "Phase #2" comme Nom du modèle.
 - Sélectionner **MCNL** comme *Solveur*.
 - Cocher **Déformations planes** comme configuration du modèle, avec **Phasage**. L'ordre de la phase est automatiquement défini à 3.
 - Cliquer sur Valider.



- En utilisant l'action "glisser-déposer", on copie les jeux de propriétés du modèle Phase #1 sur ce modèle Phase #2.
 - Sélectionner "Properties" de Phase #1,
 - Placer le sur "Properties" de Phase #2,
 - Une boîte à outils s'affiche proposant plusieurs options :



- 3. En utilisant l'action "glisser-déposer", on copie les conditions limites du modèle **Phase #1** sur ce modèle **Phase #2**.
 - Sélectionner "Blocages standards" de Phase #1,
 - Placer le sur "BCSet1" de Phase #2,
 - Une boîte à outils s'affiche proposant plusieurs options.
 Sélectionner *Partager*. Car les conditions aux limites ne varieront pas durant toutes les phases de calcul.

L'arborescence est maintenant la suivante :



Blocs actifs/inactifs :



Figure 11: Etat du modèle quand le mur est activé en phase #2

Affectations de propriétés



Conditions aux limites :

Pas de changement.

Chargement :



L'activation des forces de pesanteur est matérialisée par un affichage en bas à gauche de l'espace de travail.



Figure 12: Forces de pesanteur appliquées au mur

Paramètres de calcul :

Pas de changement.



3.4. Phase #3, remblaiement

Définition du modèle :

- 1. Cliquer droit sur STATIQUE. Cliquer sur *Ajouter un modèle*. Une nouvelle boîte de dialogue est ouverte pour définir le modèle.
 - Entrer "Phase #3" comme Nom du modèle.
 - Sélectionner **MCNL** comme Solveur.
 - Cocher **Déformations planes** comme configuration du modèle, avec **Phasage**. L'ordre de la phase est automatiquement défini à 4.
 - Cliquer sur Valider.



- 2. En utilisant l'action "glisser-déposer", on copie les jeux de propriétés du modèle **Phase #2** sur ce modèle **Phase #3**.
 - Sélectionner "Properties" de Phase #2,
 - Placer le sur "Properties" de Phase #3,
 - Une boîte à outils s'affiche proposant plusieurs options :

Choix de l'act	ion glisser-dé္ရာ၀se	er ×	
Copier	Partager	Annuler	
Copier Partager Annuler			

- 3. En utilisant l'action "glisser-déposer", on copie les conditions limites du **Phase #2** sur ce modèle **Phase #3**.
 - Sélectionner "Blocages standards" de Phase #2,
 - Placer le sur "BCSet1" de Phase #3,
 - Une boîte à outils s'affiche proposant plusieurs options.
 - Sélectionner **Partager**. Car les conditions aux limites ne varieront pas durant toutes les phases de calcul.

L'arborescence est maintenant la suivante :



Blocs actifs/inactifs :



Figure 13: Etat du modèle quand le mur est activé en phase #3

Conditions aux limites :

En activant le bloc du remblai, on modifie les limites actives du modèle. On doit donc adapter les conditions aux limites.

- 1. Activer l'onglet *Conditions Limites*.
- 2. Sur la barre d'outils, activer pour bloquer les déplacements horizontaux et verticaux.

3. Appliquer.

Les blocages sont affectés automatiquement aux limites géométriques du modèle.



Figure 14: Affichage des conditions limites en phase #3

Chargement :

Activer l'onglet *CHARGEMENTS*.
 Activer Forces de pesanteur.

 Cliquer sur Sélection automatique. Cet outil détecte automatiquement les blocs activés à cette étape.
 Appliquer.

L'activation des forces de pesanteur est matérialisée par un affichage en bas à gauche de l'espace de travail.

Paramètres de calcul :

Pas de changement.

3.5. Analyse c-phi réduction

Le procédé de réduction c-phi est basé sur le dernier état de contraintes calculé (celui de la Phase #3). L'édition de cette étape ne consiste qu'en la modification des chargements (aucun chargement) et des paramètres de calcul par rapport à la Phase #3.

Définition du modèle :

- 1. Cliquer droit sur STATIQUE. Cliquer sur *Ajouter un modèle*. Une nouvelle boîte de dialogue est ouverte pour définir le modèle.
 - Entrer "Réduction c-phi" comme Nom du modèle.
 - Sélectionner MCNL comme Solveur.
 - Cocher **Déformations planes** comme configuration du modèle, avec **Phasage**. L'ordre de la phase est automatiquement défini à 4.
 - Cliquer sur Valider.



- 2. En utilisant l'action "glisser-déposer", on copie les jeux de propriétés du modèle **Phase #3** sur ce modèle **Réduction c-phi**.
 - Sélectionner "Properties" de Phase #3,
 - Placer le sur "Properties" de Réduction c-phi,
 - Une boîte à outils s'affiche proposant plusieurs options :



- 3. En utilisant l'action "glisser-déposer", on copie les conditions limites du **Phase #3** sur ce modèle **Réduction c-phi**.
 - Sélectionner "Blocages standards" de Phase #3,
 - Placer le sur "BCSet1" de Réduction c-phi,
 - Une boîte à outils s'affiche proposant plusieurs options.
 Sélectionner *Partager*. Car les conditions aux limites ne varieront pas durant toutes les phases de calcul.

L'arborescence est maintenant la suivante :





Paramètres du calcul :

1.	Activer l'onglet CALCULS .	
2.	Cliquer sur Options . Régler l'option de renumérot	ation sur "Aucune".
3.	Cliquer sur Paramètres du calcul . Dans la sectivaleurs suivantes :	on Paramètres généraux, renseigner les
	- Processus itératif :	
	Nombre max d'incréments :	1
	Nombre max d'itérations par incrément :	1000
	Tolérance :	0,01
	- Méthode et algorithme de résolution :	
	Méthode de résolution :	1-Méthode des contraintes initiales
	Type d'algorithme :	Pardiso
	- Type de calcul :	réduction c-phi
	Détection de non convergence:	
	Valeur Min. :	0,5
	Valeur Max. :	3
	Précision :	0,1

4. Valider pour fermer.

Paramètres généraux Conditions aux limites Cas de charges Pression interstitielle	Processus itératif				
	Nombre max d'incréments	1			
	Nombre max d'itérations par incrément	500			
	Tolérance [] 1.000e-02				
	Méthode de résolution et type d'algorithme de résolution				
	Méthode de résolution	1 - Méthode des contraintes initiales			
	Type d'algorithme de résolution	Pardiso			
	Type de calcul				
	Type de calcul C-Phi réduction				
	Détection de la non convergence	V			
	Valeur min [] 5.000e-01				
	Valeur max [] 3.000e+00				
	Précision [] 1.000e-01				
	Initialisation de déplacements				
	Initialisation de déplacements				
	Stockage				
	Stockage des déformations totales	V			
	Stockage des déformations plastiques	2			
	3				

4. CALCUL

On lance tous les calculs simultanément. Chaque calcul peut bien sûr être lance individuellement, si la phase précédente a été calculée.

- 1. Activer l'onglet *CALCULS*.
- 2. Cliquer sur **Gestion des calculs**.
- 3. Sélectionner tous les calculs.
- 4. Sélectionner **Création des fichiers de données et lancement**. Cliquer sur **Valider**.
- 5. Le processus itératif est affiché dans l'espace de travail. Il finit avec le message "Fin du calcul en mode EXEC".

△ On détecte si les modèles sont prêts au calcul. Toutes les étapes (PROP, COND, CHAR) doivent être cochées.

Gestion des calculs X												
Choix	du mod	ièle 🔽 🗌 🔽										
	ld	Nom du modèle	Solveur	PROP	COND	CHAR	DATA	RES				
	1	Champ de contraintes initiales	MCNL	4	4	4	ОК	ОК				
	2	Phase #1	MCNL	A	4	1	OK	OK				
	3	Phase #2	MCNL	1	4	7	OK	OK				
	6	Phase #3	MCNL	4	4	4	OK	OK				
	7	c-phi réduction	MCNL	4	4	4	OK	OK				
Actions : Création des fichiers de données et lancement v Valider Annuler												

Tous les messages pendant l'analyse sont affichés sur l'espace de travail. On sera vigilant aux éventuels messages d'alertes ou d'erreur qui pourraient alerter sur une mauvaise analyse d'un modèle.

5. RÉSULTATS

Le facteur de sécurité obtenu après l'analyse de réduction c-phi est de 2,45. Pour information, lorsqu'on choisit un comportement d'interface glissant, alors le facteur de sécurité est de 1,87.

Les résultats principaux obtenus à l'issue de la dernière phase sont décrits à suivre.



La figure ci-dessous illustre clairement les mécanismes de rupture à l'avant (butée) et à l'arrière du mur (poussée).



Figure 15: Déformée du modèle et isovaleurs de déplacement total |u|.

Afin de mieux mettre en valeur ces mécanismes de rupture, on affiche les déformations.







Figure 16: Affichages des déformations *ɛ*_1t

La rotation du mur en fin de construction est dérivée du déplacement horizontal relevé au dos du mur.

Pour obtenir ce déplacement, on génère une ligne de coupe :

- Sous l'onglet *Résultats*, on sélectionne les blocs du mur (partie supérieure et inférieure) pour n'afficher qu'eux.
- 2. Activer l'onglet *Courbes*.
- 3. Sélectionner les contours à l'extrados du mur.

- 4. Cliquer sur **Cliquer** .*Ligne de coupe*.
 - Donner un nom, **Extrados** par exemple.
 - Ajouter.
- 5. Activer **C** Graphiques pour une ligne de coupe.
 - Sélectionner **u** comme paramètre,
 - Sélectionner **Extrados** comme ligne de coupe.
 - Cocher "Incrément_1"
 - Appliquer.

P La ligne créée est affichée sur le modèle avec des fléches indiquant son orientation. Cette orientation

peut être modifiée en utilisant l'outil *** Inverser l'orientation**.



Figure 17: Plot of horizontal displacement at the back of the wall



Edité par :



8 quai Bir Hakeim F-94410 SAINT-MAURICE

Tél.: +33 1 49 76 12 59 cesar-lcpc@itech-soft.com www.cesar-lcpc.com

© itech - 2020